

# Índice de materias

Prólogo .....	9
---------------	---

## Capítulo 1

### ORIGENES Y FUNDAMENTOS DE LOS ROBOTS

Orígenes .....	11
Los robots industriales. Definiciones y clasificación .....	15
Estructura de un RI .....	19
Componentes del manipulador .....	21
El elemento terminal o "muñeca" .....	26
Bibliografía .....	30

## Capítulo 2

### CONTROL DE LOS MOVIMIENTOS DEL ROBOT

Introducción .....	31
Los órganos motores .....	32
Fuentes de energía .....	33
Organos motores .....	33
Organos reductores .....	37
Organos transmisores .....	38
El control .....	39
Robots con y sin servocontrol .....	41
Control y posicionamiento de un eje .....	42
Coordinación de movimientos .....	44
Secuenciado de los movimientos .....	46
Bibliografía .....	46

Capítulo 3

COMO SE PROGRAMAN LOS ROBOTS

¿Qué es la programación . . . . .	47
Programación de robots no servocontrolados . . . . .	49
Programación de robots servocontrolados . . . . .	49
Lenguajes de programación de robots . . . . .	53
Bibliografía . . . . .	55

Capítulo 4

SENSORES DE INFORMACION  
E INTELIGENCIA ARTIFICIAL

Relación del robot con el mundo exterior . . . . .	56
Sensores . . . . .	57
Tipos de sensores en robótica . . . . .	58
Sensores propioceptivos . . . . .	58
Sensores exteroceptivos . . . . .	60
Sistemas de visión . . . . .	63
Inteligencia Artificial . . . . .	69
La Inteligencia Artificial en la percepción . . . . .	70
La Inteligencia Artificial en los lenguajes de programación . . . . .	71
Generación de planes de acción . . . . .	72
Bibliografía . . . . .	74

Capítulo 5

APLICACIONES DE LOS ROBOTS

Introducción . . . . .	75
Campos de aplicación de los robots . . . . .	75
Soldadura . . . . .	76
Fundición inyectada . . . . .	80
Carga y descarga de máquinas herramienta . . . . .	82
Recubrimientos y pinturas . . . . .	84
Algunas aplicaciones destacadas . . . . .	86
Aplicaciones para el futuro . . . . .	91
Bibliografía . . . . .	93

## Capítulo 6

**INSTALACION DE ROBOTS. ESTUDIOS PREVIOS**

Introducción .....	94
Requisitos previos .....	95
Familiarización con los robots .....	96
Estudio de prefactibilidad .....	98
Estudio económico .....	101
Bibliografía .....	105

## Capítulo 7

**METODOLOGIA DE IMPLANTACION**

Evaluación de las aplicaciones .....	106
Elección de la tarea .....	112
Realización del proyecto de la tarea escogida .....	114
Selección del robot .....	114
Diseño y preparación de la instalación .....	117
Puesta en marcha de la instalación .....	118
Bibliografía .....	119

## Capítulo 8

**EL MERCADO DE ROBOTS**

Introducción .....	120
Principales fabricantes de Robots .....	120
Población mundial de robots .....	125
El parque de robots en España .....	128
La oferta de robots en España .....	130
Bibliografía .....	134